

## Prolog III

## Predicati dinamici

- `dynamic(p/intero)`
- Sono predicati la cui definizione è soggetta a cambiamento
  - Contingenti
  - Alcuni prolog richiedono che ogni predicato usato sia definito da almeno una clausola o sia dinamico
  - I predicati dinamici possono essere dinamicamente ridefiniti con `assert` e `retract`

## Assert e retract

- Vi sono istruzioni per operare su basi dati, ovvero su insiemi di fatti e regole che possono essere modificati dinamicamente
  - Simili a `updates` in basi dati
- `assert(C)` aggiunge una clausola alla base dati
- `asserta(C)` la aggiunge all'inizio
- `assertz(C)` la aggiunge alla fine
- `retract(C)` toglie la prima della base dati che unifica con `C`
- `retractall(C)` le toglie tutte (se disponibile)

**ESEMPIO:** generazione di indici nuovi

```
:- dynamic(ind/1).  
newInd(I) :- retract(ind(J)), I,  
             I is J+1,  
             assert(ind(I)).  
newInd(0) :- assert(ind(0)).
```

Studiate il libro a pag. 486, 487; è interessante;  
per capire alcune parti ricordare le difference lists L-M.

## Uso di not

- La negazione è spesso utile nel corpo di una clausola
- I programmi con `not` nel corpo si dicono normali
- Si hanno problemi dovuti a
  - Invalidità per floundering
  - Assenza di modello minimo

## Floundering

- Si ha quando viene selezionato un goal negativo non ground

```
vuoto(X) :- not contiene(X,Y).  
contiene(cesto, cestino).
```

vuoto(X)?    A mano, si ha:  
              X = cestino

contiene(cestino,X) fail  
not contiene(cestino,X)  
                          vuoto(cestino)

## Floundering

Ma prolog implementa not come illustrato sotto:

**vuoto(X) :- not contiene(X,Y).**  
contiene(cesto, cestino).  
not(X) :- X, !, fail.  
not(X).

**vuoto(X)**

## Floundering

vuoto(X) :- not contiene(X,Y).  
contiene(cesto, cestino).  
**not(X) :- X, !, fail.**  
not(X).

**not(contiene(X,Y))**  
vuoto(X)

## Floundering

vuoto(X) :- not contiene(X,Y).  
**contiene(cesto, cestino).**  
not(X) :- X, !, fail.  
not(X).

**contiene(X,Y) ! fail**  
not(contiene(X,Y))  
vuoto(X)

## Floundering

vuoto(X) :- not contiene(X,Y).  
contiene(cesto, cestino).  
not(X) :- X, !, fail.  
not(X).

contiene(cesto,cestino) ! fail  
not contiene(cesto,cestino)  
vuoto(cesto)

## Floundering

vuoto(X) :- not contiene(X,Y).  
contiene(cesto, cestino).  
not(X) :- X, !, fail.  
not(X).

Cut taglia la ricerca  
Tutto fallisce e risposta NO

contiene(cesto,cestino) ! fail  
not contiene(cesto,cestino)  
vuoto(cesto)

## Floundering

Però:

vuoto(X) :- not contiene(X,Y).  
contiene(cesto, cestino).  
not(X) :- X, !, fail.  
not(X).

**vuoto(cestino)**

## Floundering

Ma prolog:

vuoto(X) :- not contiene(X,Y).  
contiene(cesto, cestino).  
**not(X) :- X, !, fail.**  
not(X).

**not(contiene(cestino,Y))**  
vuoto(cestino)

## Floundering

Ma prolog:

vuoto(X) :- not contiene(X,Y).  
contiene(cesto, cestino).  
**not(X) :- X, !, fail.**  
not(X).

**contiene(cestino,Y) ! fail**  
**not contiene(cestino,Y)**  
vuoto(cestino)

## Floundering

Ma prolog:

vuoto(X) :- not contiene(X,Y).  
contiene(cesto, cestino).  
**not(X) :- X, !, fail.**  
not(X).

**contiene(cestino,Y) fail ! fail**  
**not(contiene(cestino,Y))**  
vuoto(cestino)

backtrack

## Floundering

Ma prolog:

vuoto(X) :- not contiene(X,Y).  
contiene(cesto, cestino).  
not(X) :- X, !, fail.  
**not(X).**

**not(contiene(cestino,Y))**  
vuoto(cestino)

## Floundering

Ma prolog:

vuoto(X) :- not contiene(X,Y).  
contiene(cesto, cestino).  
not(X) :- X, !, fail.  
not(X).

Risposta SI

**not(contiene(cestino,Y))**  
vuoto(cestino)

## Può non esistere modello minimo

ESEMPIO

bello(inpiazza) ← not(bello(infascia)).  
bello(infascia) ← not(bello(inpiazza)).

Logicamente equivalente a  
bello(inpiazza) ∨ bello(infascia)

bello(inpiazza) ∨ bello(infascia)

Due modelli minimali

```
{bello(inpiazza)}  
{bello(infascia)}
```

Ma il programma Prolog non termina.

Inoltre:

Siccome non esiste modello minimo, non possiamo più interpretare il fallimento come falsità nel modello minimo.

## Ricetta per usare consistentemente la negazione

- Quando  $\text{not}(A)$  viene selezionata,  $A$  deve essere ground
  - Serve per evitare floundering
  - Questa condizione potrebbe essere indebolita
- Per ogni goal ground il programma deve terminare
  - Garantisce che l'assunzione del mondo chiuso è consistente con la negazione come fallimento; cioè, assumendo per falsi gli atomi che falliscono, si ha modello minimo
  - la condizione di terminazione potrebbe essere indebolita

## Metaprogrammazione Cenno

- Si hanno primitive per vedere come è costruito un atomo, per costruire atomi e clausole, ecc.

Alcune primitive di metaprogrammazione:

```
atom(X)  
integer(X)  
float(X)  
ground(X)  
call(X)
```

```
X = .. Y  
? f(T1,..,Tn) = .. X  
X = [F,T1,..,Tn]
```

```
? f(T1,..,Tn) = .. [F|A]  
F = f  
A = [T1,..,Tn]
```